

CRP-RG27-240

大负载搬运机器人



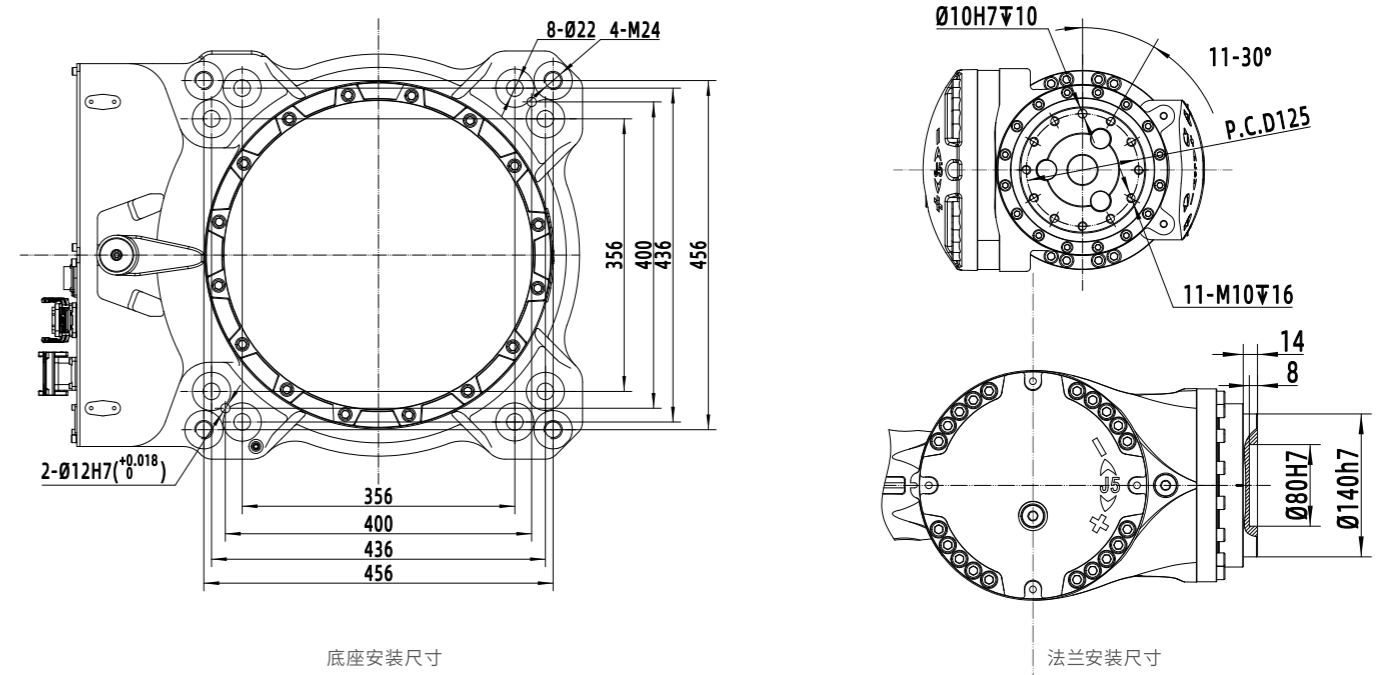
本体技术指标

| 型号 | CRP-RG27-240 | |
|----------|-------------------------------|------------------------------|
| 手臂形式 | 垂直多关节 | |
| 动作自由度 | 6轴 | |
| 最大负载 | 240KG | |
| 最大行程 | 1轴 | -180°~180° |
| | 2轴 | -90°~65° |
| | 3轴 | -80°~165° |
| | 4轴 | -360°~360° |
| | 5轴 | -125°~125° |
| | 6轴 | -360°~360° |
| 最大速度 | 1轴 | 120°/S |
| | 2轴 | 110°/S |
| | 3轴 | 110°/S |
| | 4轴 | 175°/S |
| | 5轴 | 175°/S |
| | 6轴 | 220°/S |
| 容许力矩 | 4轴 | 1375N.m |
| | 5轴 | 1375N.m |
| | 6轴 | 800N.m |
| 容许惯性力矩 | 4轴 | 220kg.m ² |
| | 5轴 | 220kg.m ² |
| | 6轴 | 170kg.m ² |
| 范围重复定位精度 | ±0.05mm | |
| 最大覆盖 | 2702mm | |
| 本体重量 | 1080KG | |
| 安装方式 | 正装 | |
| 噪音等级 | <80dB(A) | |
| 本体接口 | 26Pin | |
| 安装环境 | 环境温度 | 0~45°C |
| | 相对湿度 | 35%~85% RH(无结露) |
| | 振动 | 0.5G以下 |
| | 其他 | 机器人安装地必须远离：易燃或腐蚀性液体或气体 电气干扰源 |
| IP等级 | 腕部IP67,其余IP54 | |
| 特点 | 结构紧凑、高速度、高精度、高刚性、高寿命、高扩展性 易操作 | |
| 应用场合 | 搬运、点焊、切割、装配、铣削、打磨 | |
| 适配电柜 | G15A电柜 | |

功能特点

- 刚性高，负载能力强，运行更平稳。
- 根据用户使用场景，提供多种可选配置，可用于点焊、搬运、打磨，组装等生产线。
- 本体电缆采用柔性机器人专用电缆。
- 本体可配置Φ12mm双回路气管满足搬运的需求。
- 采用高速、高过载能力伺服电机、高精度RV减速机与最新防振控制策略等，缩短节距操作时间。
- 整机安装占地面积少，可实现高密集度的安装布线，多台协作工作。
- 机器人结构简洁，操作界面友好，易于维护保养，易操作。

安装接口图



运动范围图

